


| | | | |
|-----------|---|-----------------------------|-----------------|
| Fabricant |  | Matricule d'immatriculation | EAPR-GS-7437/11 |
| | | Date d'essai | 21.06.2011 |
| Type | Bion 32 | Localité | Achensee |



EAPR e.V - Marktstr. 11 - D-87730 Bad Grönenbach - Germany

| | | | | |
|-----------------|-----------------------------|--|-----------------------------|---|
| | Minimum poids en vol | | Maximum poids en vol | |
| Pilote d'essai | Mike Küng |  | Hannes Tschofen |  |
| Harnais | Academy-Equipment | | Academy Test Equipment | |
| Poids décollage | 90 kg | | 200 kg | |

| | |
|-----------------------|----------|
| Classification | B |
|-----------------------|----------|

| Test critères | Minimum poids en vol | Évaluation | Maximum poids en vol | Évaluation | | | |
|--|------------------------------|-------------------------------------|------------------------------|-------------------------------------|----------|----------------------------|---|
| 1. Gonflage/décollage - 4.1.1 | | | | | | | |
| Comportement en élévation | doux, progressif et régulier | A | doux, progressif et régulier | A | | | |
| Technique de décollage spéciale requise | Non | A | Non | A | | | |
| 2. Atterrissage - 4.1.2 | | | | | | | |
| Technique de décollage spéciale requise | Non | A | Non | A | | | |
| 3. Vitesses en vol droit - 4.1.3 | | | | | | | |
| Vitesse bras hauts supérieure à 30 km/h | Oui | A | Oui | A | | | |
| Plage de vitesse aux commandes supérieure à 10km/h | Oui | A | Oui | A | | | |
| Vitesse minimum | inférieure à 25 km/h | A | inférieure à 25 km/h | A | | | |
| 4. Débattement/effort aux commandes - 4.1.4 | | | | | | | |
| Évaluation, poids maximum en vol jusqu'à 80kg | | - | | - | | | |
| Évaluation, poids maximum en vol de 80kg à 100kg | croissant > 60cm | A | | - | | | |
| Évaluation, poids maximum en vol supérieur à 100kg | | - | croissant >65 cm | A | | | |
| 5. Stabilité en tangage en sortie de vol accéléré - 4.1.5 | | | | | | | |
| Angle d'abattée en sortie | abattée inférieure à 30° | A | abattée inférieure à 30° | A | | | |
| Fermeture effective | Non | A | Non | A | | | |
| 6. Stabilité en tangage lors d'une action aux commandes en vol accéléré - 4.1.6 | | | | | | | |
| Fermeture effective | Non | A | Non | A | | | |
| 7. Stabilité et amortissement du roulis - 4.1.7 | | | | | | | |
| Oscillations | amorties | A | amorties | A | | | |
| 8. Stabilité en virage modéré - 4.1.8 | | | | | | | |
| Tendance au retour en vol droit | sortie spontanée | A | sortie spontanée | A | | | |
| 9. Comportement lors d'une mise en virage en 360° engagé rapide - 4.1.9 | | | | | | | |
| Taux de chute après deux virages | jusqu'à 12 m/s | A | supérieur à 14 m/s | B | | | |
| 10. Fermeture frontale symétrique - 4.1.10 | | | | | | | |
| Entrée | pas accélérée | bascule en arrière inférieure à 45° | A | bascule en arrière inférieure à 45° | A | | |
| Sortie | | spontanée, inférieure à 3 s | A | spontanée, inférieure à 3 s | A | | |
| Angle d'abattée en sortie | | 0° - 30° | maintien de la trajectoire | A | 0° - 30° | maintien de la trajectoire | A |
| Cascade effective | | Non | A | Non | A | | |
| Entrée | accélérée | bascule en arrière inférieure à 45° | A | bascule en arrière inférieure à 45° | A | | |
| Sortie | | spontanée, inférieure à 3 s | A | spontanée, inférieure à 3 s | A | | |
| Angle d'abattée en sortie | | 0° - 30° | maintien de la trajectoire | A | 0° - 30° | maintien de la trajectoire | A |
| Cascade effective | | Non | A | Non | A | | |

| 11. Sortie de phase parachutale - 4.1.11 | | | | | | | | | |
|---|--|------------------------------------|---------------------------------|-----------------------|--|-----------------------|---------------------------------|-----------|---|
| Phase parachutale accomplie | Oui | | | | Oui | | | | |
| Sortie | spontanée, inférieure à 3 s | A | | | spontanée, inférieure à 3 s | A | | | |
| Angle d'abattée en sortie | 0° - 30° | A | | | 0° - 30° | A | | | |
| Changement de trajectoire | changement de trajectoire inférieur à 45° | A | | | changement de trajectoire inférieur à 45° | A | | | |
| Cascade effective | Non | A | | | Non | A | | | |
| 12. Sortie de passage aux grands angles d'incidence - 4.1.12 | | | | | | | | | |
| Sortie | spontanée, inférieure à 3 s | A | | | spontanée, inférieure à 3 s | A | | | |
| Cascade effective | Non | A | | | Non | A | | | |
| 13. Sortie d'un décrochage stabilisé maintenu - 4.1.13 | | | | | | | | | |
| Angle d'abattée en sortie | 0° - 30° | A | | | 0° - 30° | A | | | |
| Fermeture | pas de fermeture | A | | | pas de fermeture | A | | | |
| Cascade effective | Non | A | | | Non | A | | | |
| Bascule en arrière | inférieure à 45° | A | | | inférieure à 45° | A | | | |
| Tension des suspentes | tension de la plupart des suspentes | A | | | tension de la plupart des suspentes | A | | | |
| 14. Fermeture asymétrique - 4.1.14 | | | | | | | | | |
| Changement de trajectoire avant regonflement | pas accéléré, max 50% fermeture | < 90° | abattée ou roulis compris entre | 15° - 45° | A | < 90° | abattée ou roulis compris entre | 0° - 15° | A |
| | | Comportement au regonflement | | regonflement spontané | A | regonflement spontané | | A | |
| | | Changement total de trajectoire | | inférieure à 360° | A | inférieure à 360° | | A | |
| | | Fermeture effective du côté opposé | | Non | A | Non | | A | |
| | | Twist effectif | | Non | A | Non | | A | |
| Changement de trajectoire avant regonflement | pas accéléré, max 75% fermeture | 90° - 180° | abattée ou roulis compris entre | 0° - 15° | A | < 90° | abattée ou roulis compris entre | 15° - 45° | A |
| | | Comportement au regonflement | | regonflement spontané | A | regonflement spontané | | A | |
| | | Changement total de trajectoire | | inférieure à 360° | A | inférieure à 360° | | A | |
| | | Fermeture effective du côté opposé | | Non | A | Non | | A | |
| | | Twist effectif | | Non | A | Non | | A | |
| Cascade effective | | Non | A | Non | | A | | | |
| Changement de trajectoire avant regonflement | accélération, max 50% fermeture | 90° - 180° | abattée ou roulis compris entre | 0° - 15° | A | < 90° | abattée ou roulis compris entre | 0° - 15° | A |
| | | Comportement au regonflement | | regonflement spontané | A | regonflement spontané | | A | |
| | | Changement total de trajectoire | | inférieure à 360° | A | inférieure à 360° | | A | |
| | | Fermeture effective du côté opposé | | Non | A | Non | | A | |
| | | Twist effectif | | Non | A | Non | | A | |
| Cascade effective | | Non | A | Non | | A | | | |
| Changement de trajectoire avant regonflement | accélération, max 75% fermeture | 90° - 180° | abattée ou roulis compris entre | 15° - 45° | B | 90° - 180° | abattée ou roulis compris entre | 15° - 45° | B |
| | | Comportement au regonflement | | regonflement spontané | A | regonflement spontané | | A | |
| | | Changement total de trajectoire | | inférieure à 360° | A | inférieure à 360° | | A | |
| | | Fermeture effective du côté opposé | | Non | A | Non | | A | |
| | | Twist effectif | | Non | A | Non | | A | |
| Cascade effective | | Non | A | Non | | A | | | |
| 15. Contrôle de trajectoire avec fermeture asymétrique maintenue - 4.1.15 | | | | | | | | | |
| Capacité à voler droit | Oui | A | | | Oui | A | | | |
| Virage à 180° en 10 s, du côté opposé à la fermeture | Oui | A | | | Oui | A | | | |
| Pourcentage de commande entre le virage et le départ en vrille ou en décrochage | supérieur à 50 % du débattement aux commandes symétrique | A | | | supérieur à 50 % du débattement aux commandes symétrique | A | | | |
| 16. Tendance à la vrille bras hauts - 4.1.16 | | | | | | | | | |
| Vrille effective | Non | A | | | Non | A | | | |
| 17. Essai de tendance à la vrille à basse vitesse - 4.1.17 | | | | | | | | | |
| Vrille effective | Non | A | | | Non | A | | | |
| 18. Sortie d'une vrille développée - 4.1.18 | | | | | | | | | |
| Angle de rotation en vrille après relâchement des commandes | sort de la vrille en moins de 90° | A | | | sort de la vrille en moins de 90° | A | | | |
| Cascade effective | Non | A | | | Non | A | | | |
| 19. Décrochage aux B - 4.1.19 | | | | | | | | | |
| Changement de trajectoire avant relâchement | changement de trajectoire inférieur à 45° | A | | | changement de trajectoire inférieur à 45° | A | | | |
| Comportement avant relâchement | maintien de stabilité avec envergure droite | A | | | maintien de stabilité avec envergure droite | A | | | |
| Sortie | spontanée, inférieure à 3 s | A | | | spontanée, inférieure à 3 s | A | | | |
| Angle d'abattée en sortie | 0° - 30° | A | | | 0° - 30° | A | | | |
| Cascade effective | Non | A | | | Non | A | | | |
| 20. Grandes oreilles - 4.1.20 | | | | | | | | | |
| Procédure d'entrée | commandes spécifiques | A | | | commandes spécifiques | A | | | |
| Comportement pendant les grandes oreilles | vol stable | A | | | vol stable | A | | | |
| Sortie | spontanée, inférieure à 3 s | A | | | spontanée, inférieure à 3 s | A | | | |
| Angle d'abattée en sortie | 0° - 30° | A | | | 0° bis 30° | A | | | |
| 21. Grandes oreilles en vol accéléré - 4.1.21 | | | | | | | | | |
| Procédure d'entrée | commandes spécifiques | A | | | commandes spécifiques | A | | | |
| Comportement pendant les grandes oreilles | vol stable | A | | | vol stable | A | | | |
| Sortie | spontanée, inférieure à 3 s | A | | | spontanée, inférieure à 3 s | A | | | |
| Angle d'abattée en sortie | 0° - 30° | A | | | 0° bis 30° | A | | | |
| Comportement aux grandes oreilles maintenues dès le relâchement de l'accélérateur | vol stable | A | | | vol stable | A | | | |

| 22. Comportement en sortie de spirale engagée - 4.1.22 | | | | |
|--|------------------------------------|---|------------------------------------|----|
| Tendance au retour en vol droit | sortie spontanée | A | sortie spontanée | A |
| Angle de rotation pour retrouver le vol normal | inférieur à 720°, sortie spontanée | A | inférieur à 720°, sortie spontanée | A |
| 23. Commandes de direction alternatives - 4.1.23 | | | | |
| Virage à 180° possible en 20 s | Oui | A | Oui | A |
| Décrochage ou vrille effective | Non | A | Non | A |
| 24. Autre procédure et/ou configuration de vol décrite dans le manuel d'utilisation - 4.1.24 | | | | |
| Fonctionnement correct de la procédure | | NA | | NA |
| Procédure adaptée aux pilotes débutants | | NA | | NA |
| Cascade effective | | NA | | NA |
| 25. Remarques du pilote d'essai | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| Copyright Ralf Antz 2010 | | Ce rapport est construit automatiquement et il a cours sans signature | | |